

計畫編號：NSC95-2221-E-218-074

計畫名稱：小型人形機器人之設計、研製及應用—子計畫三：多感知互動整合系統之研發及其於人形機器人足球賽之應用(I)

報告類別：出席國際會議研究心得報告及發表論文

會議名稱：ICM 2007, International Conference on Mechatronics

會議時間：2007/05/08-2007/05/10

會議地點：Kumamoto, Japan

發表論文題目：ANFIS based Controller Design for Biped Robots

作者：Presenting Author: Ming-Yuan Shieh, Southern Taiwan University of Technology,

Co-Author: Ke-Hao Chang, Chen-Yang Chuang, Juing-Shian Chiou, Southern Taiwan University of Technology, Jeng-Han Li, Network & Communication Technology Center, CCL/ITRI

報告時間：2007/05/08 16:00

報告心得：

此論文為本計畫之部分成果，為人形機器人之運動控制系統。參與此項會議之成員，包括本計畫之主持人謝銘原教授以及主要研究人員碩士班研究生莊鎮陽、張格豪同學。經過約 10 分鐘之簡報，及約 8 分鐘之問答，吾等獲得許多收穫並可對此研究進行改進。其中，Session Chair, Dr. Miri, 建議我們可以將本系統結果延伸至動態學習演算法，並取得更多實際資料及經驗；而日本學者 Sakoki 則建議將 ANFIS 模型換成可 on-line 學習之演算法，以期獲得更適切之適應性議價法則。此外，由於莊、張同學為第一次出國參加國際會議，也因此次機會增加了不少歷練及經驗，相信對他們的研究有許多幫助。

