

# 專題規劃

指導教授：李博明

組員：ma230211 - 蔡榮隆

# 題目 - 自動翻土機

- 利用四根雷射測距儀測量整塊土地面積，使履帶車可以在固定範圍內自動翻土

# 行程規劃 (Road Map)

- 2014/12 → 完成一根雷射測距儀（誤差值控制在 10 公分之內），並完成整個專題架構
- 2015/1-2 → 使四根雷射測距儀自動尋找特定目標，並且量出距離及面積
- 2015/3-4 → 製作履帶車，並且能在雷射所框住的範圍內行走
- 2015/5-6 → 讓履帶車有規畫的在範圍內行走
- 2015/7-8 → 專題完成，投稿會議論文
- 2015/9-10 → 完成論文初版

# 上週 (2015/07/08) 遭遇問題及後續

# 本週 (2015/07/14) 進度

- 使用光敏電阻偵測接收到雷射光時為1，未接收到時為0

測試影片：

(1) 偵測接收到雷射光的數值：

<https://youtu.be/4crWEmt3qP4>

(2) 將收到雷射光的數值轉為1 顯示：

[https://youtu.be/HpqLB\\_6ueAU](https://youtu.be/HpqLB_6ueAU)

# 本週所遭遇問題及可能解法

# 下週 (2015/07/21) 預計進度

- 在室外測試陽光的數值及是否能接收到雷射光的數值

其它（備註）