

專題規劃

題目－農耕機器人

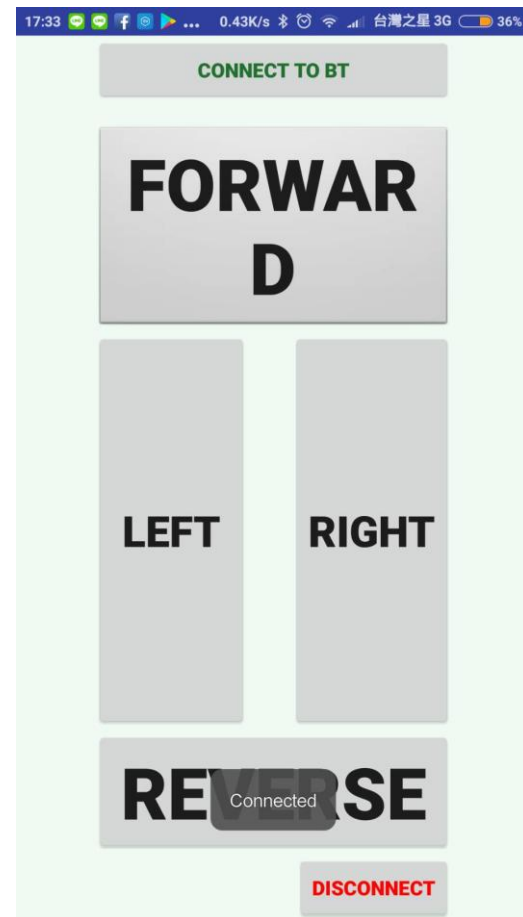
指導教授：李博明

組員:4A337091 高光廷
4A337048 張峻承
4A337099 陳義文
4A337073 張昉旗

本週進度

- 已解決藍芽連接問題,目前按下按鈕後可連上藍芽hc-05,按下前進後退左右四個按鈕可以傳送訊息,接著pi版開啟控制程式。
- 遇到問題:目前打算讓ssh進pi板開啟python程式,想要知道怎麼讓APP一按下按鈕到了PI板內就直接呼叫程式進行動作???

影片:<https://www.youtube.com/watch?v=-xUYkFbqdJk>



本週進度

- 車體這週又加裝了下方檔草的板子以防馬達捲入。
- 本週比賽簡報已經做好,請老師過目,目前影片還沒拍,想等將割草無刷馬達也加進app控制項再來拍,海報正在製作。

本週遭遇問題

- 無刷馬達之rpm測量方面，目前找到較可行的資料為以下兩項，須使用光學感測器來偵測無刷馬達之轉速，但尚無找到樹梅派之版本。

<http://www.instructables.com/id/Measure-RPM-DIY-Portable-Digital-Tachometer/>

<http://www.instructables.com/id/DIY-Digital-RPM-Tachometer-RPM-Counter-With-Arduino/>